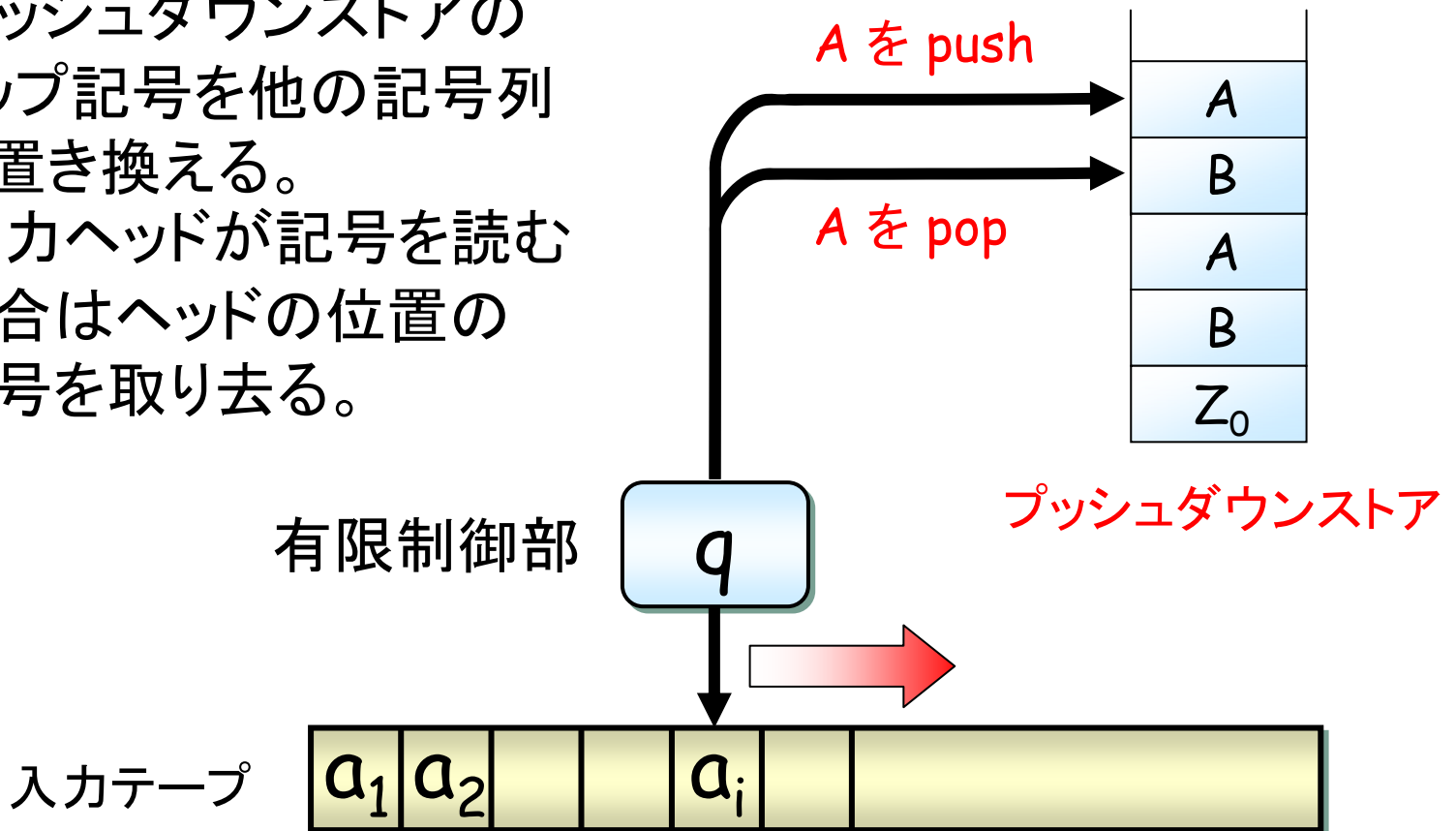


3.2 プッシュダウンオートマトン

■ 概念図と基本動作

- (1) 状態を変える。
- (2) プッシュダウンストアのトップ記号を他の記号列で置き換える。
- (3) 入力ヘッドが記号を読む場合はヘッドの位置の記号を取り去る。



プッシュダウンオートマトンの定義

定義

□ プッシュダウンオートマトン(pda)は7つ組

$$M = (K, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, Z_0, F)$$

によって定義される。

- K : 状態とよばれる空でない有限集合。
- Σ : 入力アルファベット
- Γ : プッシュダウンストアのアルファベット
- q_0 : 初期状態 $q_0 \in K$
- F : 最終状態 $F \subseteq K$
- Z_0 : プッシュダウンストアの初期記号 $Z_0 \in \Gamma$
- δ : $K \times (S \cup \{e\}) \times G \times K \times G^*$ の有限部分集合

$(q, a, Z, p, \alpha) \in \delta$ のとき、 $(p, \alpha) \in \delta(q, a, Z)$ と書く
 δ を遷移関係とよび、 δ の要素を遷移とよぶ。

非決定的な定義
であることに注意

PDAによる語の受理

■ 計算状況

- 状態 $q \in K$ 、入力 $w \in S^*$ 、および $\alpha \in \Gamma^*$ なる (q, w, α) を**計算状況**という。
 - $\alpha = Z\beta$ とかけるとき、 Z がトップ記号である。

■ $K \times \Sigma^* \times \Gamma^*$ 上の関係 \vdash_M

- $(q, ax, Z\alpha) \vdash_M (p, x, \beta\alpha) \Leftrightarrow (p, \beta) \in \delta(q, a, Z)$
 - $(q, ax, Z\alpha)$ から $(p, x, \beta\alpha) \rightarrow$ **動作する**という
 - $a = \varepsilon$ のときを ε **動作**という。
 - 関係 \vdash_M の反射的推移閉包を \vdash_M^* とかく

■ PDAによる語の受理

- 最終状態によって受理 $\rightarrow L(M)$
- 最終状態かつ空ストアによって受理 $\rightarrow N(M)$

命題3.2

命題3.2

- 言語 $L \subseteq \Sigma^*$ に対して次の (1)(2) は同値である。
 - (1) ある pda M に対して $L=L(M)$ となる。
 - (2) ある pda M に対して $L=N(M)$ となる。

証明

- (1) \rightarrow (2)
 - M において受理される w に対して、
$$(q_0, w, Z_0) \vdash_{M'}^* (f, \varepsilon, \gamma)$$
となり、さらに ε 動作で残りの γ を取り除くような動作をする M' を考えればよい。
- (2) \rightarrow (1)
 - 上と似たやり方で、今度は逆に M' から M を構成する。

決定性PDAと非決定性PDA

■ 決定性と非決定性

□ 非決定性プッシュダウンオートマトン

- 計算状況に対して一意に次の計算状況が決まらない。

□ 決定性プッシュダウンオートマトン

- 任意の計算状況に対して次の計算状況が一意に決まる。

決定性PDAの定義

- PDA $M=(K, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, Z_0, F)$ は、次の (1)(2) の条件を満たすとき決定性であるという。

$$(1) |\delta(q, a, Z)| \leq 1 \quad (a \in \Sigma \cup \{\varepsilon\})$$

$$(2) \delta(q, \varepsilon, Z) \neq \phi \text{ ならば、全ての } a \in \Sigma \text{ に対して } \delta(q, a, Z) = \phi$$

(2) が無いと、入力語を消費する前に ε 動作をするため、非決定的な動作になる。

決定性PDAと非決定性PDAの違い

- 非決定性PDAの場合は命題3.2が成り立つ
- 決定性PDAの場合は**成り立たない**
 - 決定性PDAが ε を最終状態と空ストアによって受理するならば一意に
$$(q_0, \varepsilon, Z_0) \vdash_M^* (q, \varepsilon, \varepsilon) \quad (q \in F)$$
となる。するとどんな入力に対しても
$$(q_0, x, Z_0) \vdash_M^* (q, x, \varepsilon)$$
となり、入力 x が読み込まれずに停止する。したがって、 $\varepsilon \in N(M) \Rightarrow N(M) = \{\varepsilon\}$ となる。

クラスNPDAとDPDA

定義

- (1) $NPDA = \{L \mid \text{ある npda } M \text{ に対して } L = L(M)\}$
- (2) $DPDA = \{L \mid \text{ある dpda } M \text{ に対して } L = L(M)\}$

命題3.3

- $L_1, L_2 \in NPDA$ ならば $L_1 \cup L_2 \in NPDA$ である。

証明

- 省略(補題2.2と同様に証明できる)